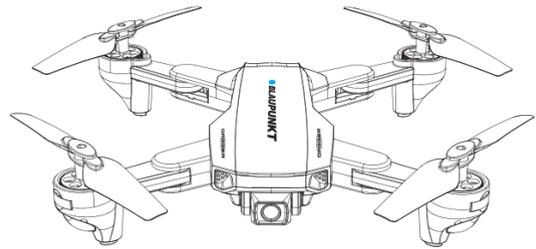


DAGGER DRONE
Full HD Drone

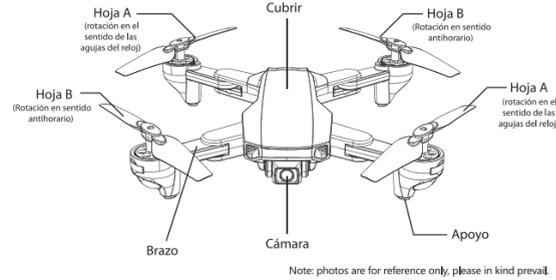
MANUAL DE INSTRUCCIONES



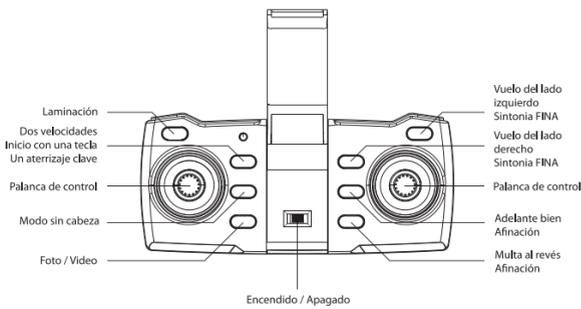
DISTRIBUIDO POR / DISTRIBUIDO POR
Argentina: Importa, distribuye y garantiza Someco Electronica S.A. CUIT: 30-70217915-3
 Reconquista 336 - Piso 6 Of.45 - C1003ABH - CABA - República Argentina Tel: (54-11) 4655-3333
Brazil: Importado e distribuido por SOMECO Ind. Com. Import. Export. Ltda. CNPJ: 01.872.488/0001-00 Origem China. Validade: Indeterminada.
Chile: Importa, distribuye y garantiza Electronica Megatel SA (Someco Andina), Povernir 140, Santiago Centro - Chile. contacto@somecoandina.cl



DESCRIPCIÓN DE LAS PIEZAS



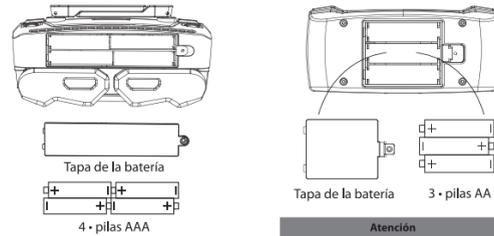
DESCRIPCIÓN DE LAS PIEZAS DEL MANDO A DISTANCIA



Indicación de baja potencia: cuando la energía es inferior a 3V, hay un tono de advertencia de "Di, Di", significa que el usuario debe cambiar las pilas nuevas.

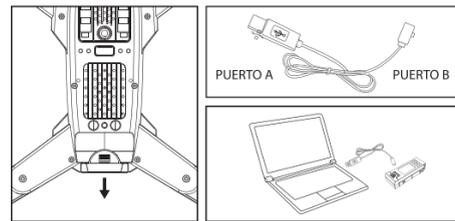
Nota: El funcionamiento del control remoto corresponde al manual de indicaciones según el diseño físico del mismo. Según el modelo del drone algunas funciones del control pueden no estar disponibles.

INSTALACIÓN DE LAS BATERÍAS DEL CONTROL REMOTO



CARGAR BATERÍAS DE QUADCOPTER

Presione el interruptor de la opción OFF y luego abra la tapa de la batería. Después de desconectar, conecte el puerto A a la interfaz USB de la computadora, la luz roja se encenderá y el puerto B se conectará a la batería de litio. La luz roja estará encendida. La luz se apaga cuando está llena. El tiempo de carga es de alrededor de 180 minutos.



- Atencions:**
1. Detenga la carga cuando el enchufe se sobrecaliente debido a una sobrecarga, ya que puede causar daños a las baterías.
 2. Supervise el proceso de carga durante la carga.
 3. Asegúrese de utilizar el cable USD original proporcionado, que es un modo de carga de equilibrio confiable para evitar un accidente.
 4. No cargue las baterías si la temperatura de la superficie no se enfría después de volar, es mejor esperar unos 30 minutos hasta que la temperatura vuelva a ser normal.
 5. Por favor, no arroje las baterías al archivo para causar accidentes.
 6. Por favor, no cortocircuite el circuito de las baterías, no mezcle las baterías con algunas partes metálicas pequeñas, de lo contrario, causaría accidentes fácilmente.
 7. Necesita usar la línea de carga de fábrica al cargar. Y la línea de carga solo se puede cargar en la computadora, si se necesita el adaptador, cómprelo adicionalmente. Está prohibido seleccionar otro adaptador usted mismo. La carga debe ser supervisada por alguien, de lo contrario, en caso de accidente, el fabricante no asumirá ninguna responsabilidad.

PREPARATORIO DEL ENTORNO DE VUELO

Entorno de vuelo



Interior: se prefiere un espacio amplio alejado de obstáculos, personas o mascotas.



Exterior: se prefieren los días soleados, nublados y parcialmente soleados.



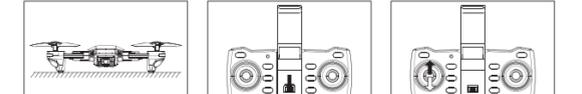
Mantenga la aeronave a la vista durante el vuelo y manténgase alejado de obstáculos, cables de alto voltaje, árboles y personal.



No vuele en entornos extremos, como calor, frío, viento fuerte o tormenta.

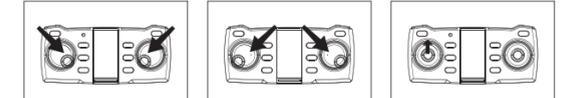
PREPÁRESE PARA VOLAR

Asegúrese de que la hélice esté instalada correctamente de forma segura y que los brazos del avión estén rectos.



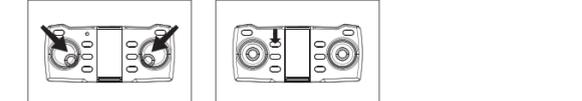
1. Encienda el fuselaje del avión. Coloque el avión sobre una superficie de palanca.
2. Abra la palanca de control remoto, encienda el control de remate y escuche que el sonido "DI" es exitoso.
3. Empuje la palanca izquierda hacia arriba y hacia abajo hasta el fondo y la luz indicadora estará siempre encendida.

Método de despegue 1:



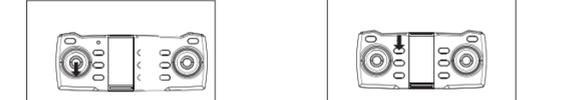
1. Como se muestra en la figura, accione la palanca de control derecha e izquierda para iniciar la calibración.
2. Como se muestra en la figura, accione la palanca de control derecha e izquierda para destbloquear la aeronave.
3. Empuje la palanca del acelerador hacia arriba lentamente y la aeronave despegará.

Método de despegue 2:



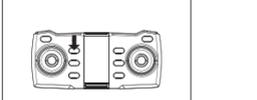
1. Como se muestra en la figura, accione la palanca de control derecha e izquierda para iniciar la calibración.
2. Presione brevemente un botón de despegue / aterrizaje, el avión despegará.

Método de aterrizaje 1:



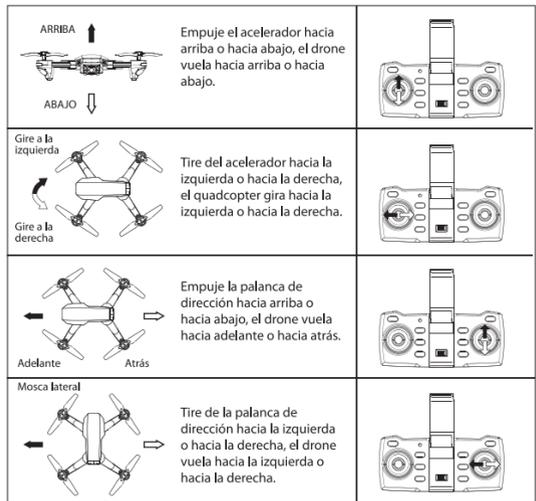
1. Presione la palanca del acelerador hacia abajo lentamente, hasta que la aeronave aterrice. palanca del acelerador en la posición más baja, el avión aterriza, el motor se detiene y el avión aterriza con éxito.

Método de aterrizaje 2:



1. Presione brevemente un botón de despegue / aterrizaje, la aeronave aterrizará.

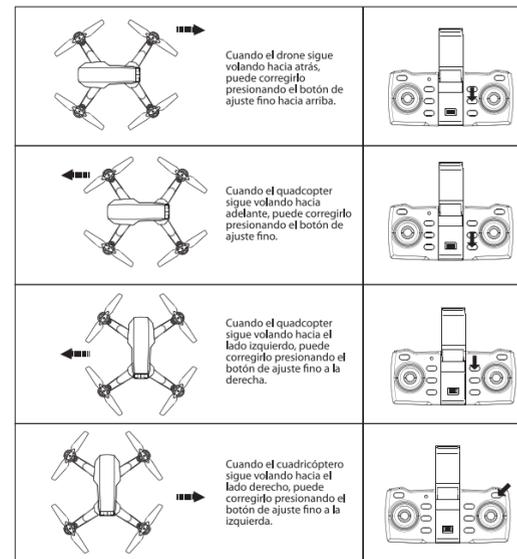
DIRECCIÓN DE FUNCIONAMIENTO



AVISO ESPECIAL

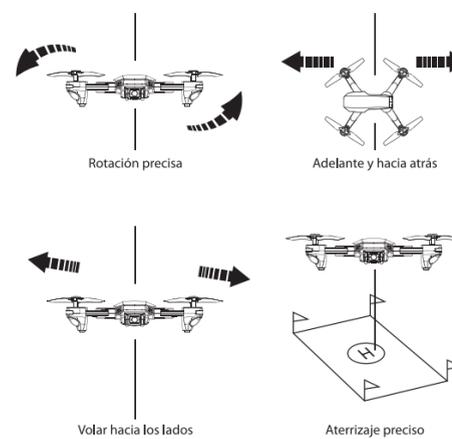
Sin ninguna operación de la palanca de control, el quadcopter sigue girando en el cielo, puedes corregirlo presionando el botón de "ajuste fino".

Quando la aeronave desde el suelo es de alrededor de 30 cm, el vuelo se verá afectado por la propia aeronave ya que las palas giran, lo llamamos "reacción en tierra", la efectividad será más fuerte cuando la aeronave llegue más clase al suelo.



EJERCICIOS DE VUELO

Pruebe un poco de ejercicio después de familiarizarse con un aprendizaje básico.



FUNCIÓN SIN CABEZA

1. **Cambie a la función sin cabeza:** Después de la modulación de frecuencia de la aeronave con el controlador de remate, mantenga presionado el interruptor de función sin cabeza en la parte superior izquierda del controlador, el controlador de remate emitirá "DI" y la luz indicadora parpadeará desde un estado de brillo prolongado, significa que entra en estado sin cabeza.
2. **Salga de la función sin cabeza:** Después de entrar en el estado sin cabeza, mantenga presionado el interruptor de función sin cabeza y escuche "DI" y la luz indicadora estará en un estado brillante prolongado después de parpadear, significa que sale del estado sin cabeza.
3. **Corrección de la dirección de avance:** Después de que la aeronave se estrella en un estado sin cabeza, es necesario ajustar la dirección de la aeronave, es decir, cuando la aeronave inicia la modulación de frecuencia, la dirección de la luz indicadora en la aeronave significa la dirección correcta en la que se mueve el drone.
4. **Devolución de una tecla:** En estado sin cabeza, presione «retorno de una tecla», el drone volará hacia el jugador, cuando lo presione nuevamente, saldrá a la reproducción normal.

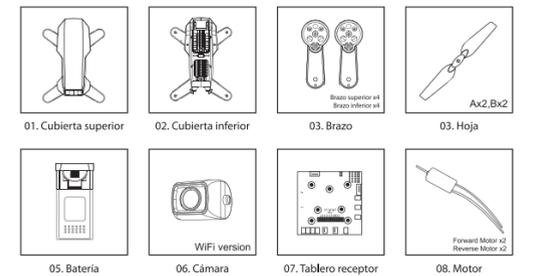
GUÍA DE RESOLUCIÓN DE PROBLEMAS

Problemas	Causas	Soluciones
Apagar el mando a distancia	1. El interruptor está en la posición de "APAGADO" 2. Las baterías tienen polaridad incorrecta 3. Apagar	1. Mover a la posición de "on" 2. Comprobar y corregir la polaridad de las baterías 3. Comprobación y cambio de pilas nuevas
El mando a distancia no tiene respuesta	1. No está encendida la energía 2. No están conectadas las baterías de la aeronave 3. Viento fuerte	1. Mover a la posición de "on" 2. Comprobación y conexión correcta de la alimentación 3. Juega en interiores donde haya espacio
El drone no puede estar levantado	1. La velocidad del rotor es demasiado baja 2. La potencia de la aeronave no es suficiente	1. Empuje el acelerador"
Fuera de control	Acelerador operado sin retorno de la aeronave hacia arriba Fuera de la distancia de control	Quando realice la modulación de frecuencia, el acelerador operado debe volver a la posición original Juega con la distancia efectiva
Aterrizaje excesivo	La velocidad del acelerador tirando es demasiado rápida	Tire del nivel de control lentamente, mantenga un aterrizaje suave

ATENCIÓN

1. La distancia de control se verá afectada por la batería baja.
2. Es difícil volar o la altura no es suficiente cuando la energía de las baterías es baja.
3. Si hay algún daño, por favor deje de jugar y llévelo a reparar para evitar accidentes.
4. Retire las baterías del controlador de remate si no se usa durante mucho tiempo para protegerlo de las fugas de las baterías
5. Para evitar que el drone caiga alto y choque entre sí.
6. Si ocurre algún problema durante el uso, reemplace las piezas originales de nuestra fábrica, ya que puede causar daños fácilmente.

PARTES



El modelo Dagger es un drone sin función GPS. Por lo tanto algunas funciones especificadas en este manual pueden diferir con las del modelo adquirido. Algunas de estas funciones son las siguientes "Optical Flow", "Smart Image Following", "Video Following", "One key Return".

Especificaciones e imágenes sujetas a cambio sin previo aviso.

